

## 并行面向对象语言的研究与比较

80-83

张宁 温冬蝉

TP312

(清华大学计算机系 北京 100084)

**摘要** Concurrent programming is much more difficult than its sequential counterpart. Concurrent Object-Oriented Language (COOL) is widely believed to be able to reduce the difficulties of concurrent programming. In this paper, some most influential COOLs are introduced, analysed and compared.

**关键词** Concurrent object-oriented language, Concurrent programming, Object-oriented programming, Programming language.

## 一、引言

随着并行多机系统和网络分布计算平台日益流行,并发/并行程序设计技术得到广泛应用,并行程序设计远较顺序程序设计复杂,应用程序必须处理诸如任务和数据划分、进程通讯、同步和调度诸多繁琐细节,并且并行程序往往与硬件和操作系统密切相关,其设计极其困难,所开发出来的程序难调试、难维护、难移植。软件已成为并行系统应用发展的瓶颈,开发简单、高效、易用、好移植的并行程序设计语言,已成为当务之急。

对象模型具有天然的并行性,非常适合于描述并行系统,而且面向对象技术在软件工程上的巨大优势,如封装性、重用性和多态性等,也能大大降低并行程序设计的难度,提高并行程序的可维护性和可移植性。这种思想激发了对并行面向对象语言(简称 COOL)的大量研究,并产生了许多并行面向对象语言,开发并行面向对象语言通常有以下三种途径:

1. 基于并行对象模型,研制全新的并行面向对象语言。大多数早期的并行面向对象语言都采用了这种方式,这类新语言以一种自然高效的方式支持并行面向对象程序设计。

2. 扩充已有的面向对象语言,使其支持并行面向对象程序设计。大多数这类语言使用下列技术的组合,在对象机制基础上引入并行机制:(1)所有的并行类都是某一系统并行类的子类,如 Eiffel 和 PRESTO。(2)引入新的关键字,修正符(Modifier)或

编译指示(Director)来描述并行类,如 uC++ 和 Eiffel。(3)扩充原语言的语法和语义,以支持某种通用并行对象模型,如 ACT++ 和 Actalk。

这类语言根据其对于宿主语言扩充的程度,又可分为两类:(a)扩充原语言的语法和语义,引入新的编译器和预编译器。(b)不修改语言本身,用类库的形式提供某种并行对象机制。这类扩充语言的宿主语言主要是 C++, Smalltalk, Eiffel 和 Actors。

## 二、关键技术分析与比较

## 1 进程管理

并行面向对象语言,以一种面向对象的方式,解决并行程序设计的三个基本问题:并行进程的描述、进程通信机制和进程同步机制,我们区分进程和对象两个概念:进程调用对象的方法。

1.1 进程创建。并行面向对象语言的进程创建有两种方式:显式和隐式。在显式方式中,进程与对象相互独立,语言提供显式进程创建机制,这通常是一些预定义的线程(Thread)或根对象(Root)类。用这种方式很容易在已有的 OO 语言上增加并行机制,而不必修改语言本身,如 PRESTO。在隐式方式中,进程和对象结合在一起,对象引用自动创建并行进程,这种方式更加自然灵活,但语言实现复杂,并且要处理并行和对象机制的冲突,即同步代码不可重用,这称为继承异常(Inheritance Anomaly),大多数并行 OO 语言采用隐式进程创建。

1.2 进程终止。进程可以显式或隐式终止。在隐式终止方式中,对象为每个收到的消息创建一个

进程,消息处理完后进程消亡,Actor 是这种方式的典型代表。隐式进程终止增大了并行性,减轻了程序员负担,但增加了进程创建/消亡开销,降低了程序的执行效率。

在显式终止方式中,进程在处理完一个消息后接着处理下一个消息。这减少了进程创建和消亡开销,但程序员必须显式终止进程。ABCL/1 采用这种方式。

1.3 进程激活。进程可以在创建时激活,也可以在收到消息后才激活。第一种方式允许进程在没有消息时运行,这增加了活动并行线程,但会浪费系统资源,且难于实现,POOL-T 采用这种方式。

大多数并行 OO 语言采用第二种方式,即有消息时才激活进程。这种方式会增加系统运行开销,Actors 和 Concurrent Smalltalk 采用这种方式。

1.4 进程粒度。不同的并行粒度适用于不同的硬件配置和通讯开销。细粒度并行通常允许一个对象中有多个活动线程,这增大了并行性,但也增加了通信和同步开销;粗粒度并行通常对应于一个对象只有一个活动线程,或多个对象共享一个线程。粗粒度并行适合于通信开销较大的网络系统。许多语言支持多种粒度并行。Actors 允许细粒度并行,ABCL/1 支持中粒度并行,Argus 采用粗粒度并行。

表1 并行 O-O 语言的进程管理技术

语言	进程管理				粒度
	创建	终止	激活	度	
ABCL/1	隐式	回答后继续	消息接收时		中
ABCL/R	隐式	回答后继续	消息接收时		中
Actor	隐式	回答时	消息接收时		细
Argus	显式	回答时终止	保护程序的入口调用		粗
Concurrent Smalltalk	隐式	回答后继续	消息接收时		中
ODOL	隐式	回答时终止	唤醒并行函数		中到大
Eiffel	显式	回答时终止	唤醒进程对象		中
Emerald	隐式	回答后继续	创建时		粗
Gnu C++	隐式	回答后继续	创建时		粗
Hybrid	显式	回答后继续	对象与线程创建时		粗
Nexus	显式	回答时终止	消息接收时		粗
Parmaes	静态	回答后继续	程序开始时		中
POOL-T	隐式	回答后继续	创建时		中
Presto	显式	回答时终止	线程对象创建时		大

## 2 通信与同步

2.1 消息类型。在并行面向对象语言中,通信通过对象间的消息传递完成。有三种类型的通信方

式:同步、异步和未来(Future)。

(1)同步通信方式类似于远程过程调用,最易实现。但由于消息发送者和接收者必须等待会聚(Rendezvous),因而会浪费系统资源。同步通信系统可靠,易于验证,POOL-T 就采用了这种方式。

(2)异步通信方式消除了等待会聚,消息发送者不必等待结果返回就继续执行,因而增加了并行性,但异步通信方式可靠性差,难于调试和验证。此外,系统必须提供某种显式同步机制,以确保程序的正确性。

(3)未来通信方式介于同步与异步通信方式之间,消息发送总是立即返回,不必等待,因而增加了并行性。但返回的不是消息结果,而是一个未来变量(Future Variable),用以保存消息返回值。当发送者需要消息返回结果时,则进入与接收者的同步点。系统自动检测未来变量中是否已存有消息返回结果。如果有,则继续执行,否则发送者阻塞,直至结果返回。未来通信方式增加了系统执行开销。

2.2 消息接收。对象可以显式或隐式地接收消息。隐式方式表示系统自动进行消息接收,因而程序员不必也不能干预消息接收的次序,不能实现消息优先级,显式方式需要程序员干预消息接收和处理过程,可实现消息优先级,因而更灵活。但显式消息接收增加了程序员负担,并降低了系统运行效率。

2.3 同步。正确的同步将使并行进程相互协作,产生所期望的结果。过多的同步会降低系统并行性并增加了运行开销,过少的同步则会使程序具有不确定性,难以验证和调试。

一个对象在任何时候能够响应哪些消息,是由对象当时的状态决定的,这称之为同步约束。在继承时,子类增加新的方式或修改父类方法都将破坏父类方法间的同步约束,从而使父类方法难以使用。这破坏了面向对象程序设计的最大优点:封装和继承。这种继承与同步的冲突,是并行面向对象语言设计与实现中最难解决的问题。目前对此问题尚无好的广泛接受的方法。解决继承异常的基本原则是:同步代码与方法代码分离(Seperation)和同步约束分散到各个方法(Localization)。

常用的方法有三种:同步函数,卫士方法和方法集。

(1)同步函数。对象中有一个表达对象方法间同步约束关系的同步函数,如 Eiffel 中的 live() 函数。

子类继承父类方法时,必须重写同步函数。

(2) 卫士方法。每个方法都有一个卫士命令 (Guard), 只有在卫士命令得到满足时才可以引用方法。

(3) 方法集。定义对象在每个状态下可以响应的方法集和对象的状态转换关系。在某一状态下, 只有对应方法集中的方法可以被调用。典型的例子是 Actors, 对象每执行完一个方法后用 become 语句指定下一个可以响应的消息集。

上述方法, 没有一种可以完全解决继承异常问题。当前一种流行的做法是混合使用上述三种方法, 并研究同步代码的继承机制。

表2 并行 O-O 语言的进程通讯与同步

语 言	通信特征			接 受
	同步	异步	未来	
ABCL/I	X	X	X	隐式
ABCL/R	X	X		隐式
Actor	X	X	X	隐式
Argus	X	X	X	显式
Concurrent Smalltalk	X	X	X	隐式
COOL	X	X	X	N/A
Eiffel	X	X	X	显式
Emerald		X		隐式
Gnu C++	X	X	X	隐式
Hybrid	X			隐式
Nexus	X	X	X	显式
Parnacs	X	X	X	隐式
POOL-T	X			隐式
Presto	X	X		N/A

### 三、几种并行面向对象语言简介

1 **Actors**。不是一个语言, 而是一个并行面向对象计算模型。Actors 中的基本单位是 Actor。Actor 可以动态创生。每个 Actor 都有自己的语义集。Actor 由两部分组成: 一个信箱和一个行为。每个信箱与一个消息队列相联系 (In-coming message queue), 每当有消息时, Actor 执行一个脚本 (Script)。如果脚本能识别该消息, 就接收它, 否则拒绝它。Actor 在接收消息后, 可以: 1) 向一个熟人 (Acquaintances), 即本 Actor 知道信箱的 Actor, 发送消息; 2) 向自己发送消息, 这通常是创建自己的一个拷贝; 3) 创建一个 Actor 以处理该消息。

脚本还使用 Become 原语指定一个替代行为 (Replacement), 即一个新的 Actor, 它拥有同样的信

箱名, 能够接收下一条消息。Actor 可以通过在响应新收到的消息之前就指定替代行为来增加并行性, 未来变量被看作 Actor, 当需要其值时, 就向它发送一个求值消息。

Actor 将它不能响应的消息委托给一个叫作代理 (Proxy) 的 Actor 处理。它通常含有响应此消息的特殊信息, 包括例外处理机制。继续 Actor (Continuation Actor) 处理同步函数调用时将阻塞, 直至所期望的同步事件出现。

2 **Presto**。由华盛顿大学开发, 是对 C++ 的扩充, 用 C++ 类如 thread 线程对象和同步对象, 支持并行程序设计, PRESTO 适用于共享存储系统。

线程对象包含一个程序计数器和一个执行栈。线程对象可以动态创建, 激活和联合 (Join), 为降低线程创建的开销, PRESTO 线程可重复使用。运行支持系统创建一个调度线程 scheduler 以管理可重用线程, 每个物理处理器由一个 processor 对象表征, 它从 scheduler 对象处获得可执行线程。消息发送对象以同步或异步方式调用操作, 对象实现者决定对象以顺序或并行方式响应消息。

PRESTO 提供了 Spin Lock 和 Blocking Lock, 以及管程 (Monitor)、条件变量等对象用于同步。PRESTO 不支持方法重载, 不进行参数类型检查, 方法调用也不返回结果。

3 **POOL-T (Parallel Object-Oriented Language-T)**。对象在创建时激活, 每个对象中都有一个自主活动线程。对象包括说明和实现两部分。一个根单元 (Root Unit), 充作主程序和程序执行起点。POOL-T 是一个纯 OO 语言, 认为所有数据都是对象, 这简化了 POOL-T 实现, 但降低了它的执行效率。

POOL-T 的消息传递是同步的, 点到点的。消息显式接收。消息按到达的顺序存储在一个队列中, 每当对象执行 answer 语句时, 它响应消息队列中名字出现在 answer 语句中的第一条消息。Answer 语句与 Ada 的 Select 语句类似, 在完成回答后, 接收者可能执行某个后处理代码段 (Post Processing Section)。

4 **Concurrent Smalltalk**。既支持标准 Smalltalk 方法调用, 也支持异步方法调用。标准 Smalltalk 方法调用是同步的, 用原子对象 (Atomic Object) 实现。异步方法调用用同步方法调用和

CBox 对象实现,异步方法调用总是立即返回一个 CBox 对象。当需要返回结果时,发送者向 CBox 对象发送求值消息获得返回值。如果结果尚未返回,则发送者等待。

5 COOL,由斯坦福大学开发,是对 C++ 语言的扩充,允许在共享存储环境中进行中粗粒度并行。COOL 允许三层并行性:对象内并行(每个方法都可以异步执行)、对象间并行(不同对象的方法可并行执行)和方法内并行(同一方法内的不同函数调用可并行执行)。

对象的方法既可以是异步的,又可以是互斥的。互斥方法可以实现函数级同步,并且比 monitor 更灵活,允许更大的并行性。

COOL 提供未来变量、Spin Lock 和 Blocking Lock 以实现细粒度同步。和 POOL-T 一样,COOL 不支持继承、友元函数(Friend Function),虚函数(Virtual Function)和方法重载。

6 ABCL/1 (Actor Based Concurrent Language),基于 Actors 模型,对象执行脚本(Script),脚本定义了对对象行为、可响应的消息集和响应方式,独立对象可以并行执行。但在对象内部,消息被顺序处理,对象在创建时处于休眠状态(Dormant),直到被消息唤醒。对象可以用一个脚本模式选择所响应的消息,并把当前不能响应的消息放在

消息队列尾,供以后处理,处理完消息后,对象执行一个 Select 结构,回到休眠状态。

通常消息传递是异步的,点到点的。消息中含有消息标志、参数、发送者名和返回地址。对象有两个消息队列:普通消息和快件消息(Express Message)队列。快件消息可以中断普通消息处理。

ABCL/1 支持三种消息传递:过去型(Past),现在型(Now)和未来型(Future)。过去型和未来型消息传递是异步的,现在型是同步的,ABCL/1 也支持广播通信。

#### 四、结论

对并行面向对象语言的研究已进行了很多年,并产生了大量的新语言,但还没有一个得到真正广泛的应用。究其原因是对对象机制与并行机制的结合,远比想象的要困难。根据 Bertrand Meyer 对纯面向对象语言的定义:(1)模块结构;(2)数据抽象(对象是抽象数据类型的实现);(3)自动存储管理(系统自动回收无用对象);(4)类(所有的非简单类型都是类);(5)继承;(6)多态和动态联编;(7)多重继承和重复继承。目前没有一种并行面向对象语言满足所有这七条要求。并行面向对象语言距离实用化,还有很长的一段路要走。(参考文献共15篇略)

(上接第79页)

#### 五、结束语

虽然 CORBA 1.1 文档定义了足够多的 IDL 语言和 API,但它并未考虑从 ORB 到 ORB 的通信标准,例如在 DME 中只能用 DCE 的 RPC 完成 ORB 之间的通信。为了弥补这一不足,OMG 最近正致力于开发(到1994年初)一个向上兼容的 2.0 修改版本,以期实现从 ORB 到 ORB 的通信标准。这样,任何两个 CORBA 的 ORB 实现,即便是独立实现的,仍可

保证有互操作性,而且可共享名字域。其它问题,象本地事务处理、保密协议、服务质量控制和多重预测扩充,也将是 ORB 下一版本所追求的目标。象任何一种技术一样,CORBA 将没有止境。

#### 参考文献

- [1]Richard Mark Soley, Role of Object Technology in Distributed Systems, OMG, Inc. 1994
- [2]David Chappell, The OSF Distributed Management Environment, Chappell and Associates, 1994